

1. Consideriamo nello spazio i quattro punti

$$A = (2, 1, 0), \quad B = (0, 2, 3), \quad C = (1, 1, 1), \quad D = (1, -1, 0).$$

- (a) Determinare il punto del piano passante per  $A, B, C$  più vicino a  $D$ .
- (b) Determinare il volume del tetraedro con vertici nei quattro punti.
- (c) Determinare il coseno dell'angolo che la retta  $AB$  forma con il piano passante per i punti  $B, C, D$ .

$$(a) \quad \begin{aligned} B-A &= (-2, 1, 3) \\ C-A &= (-1, 0, 1) \end{aligned} \quad \left( \begin{array}{ccc} * & * & * \\ -2 & 1 & 3 \\ -1 & 0 & 1 \end{array} \right) \quad \begin{aligned} \rightsquigarrow (1, -1, 1) &\leftarrow \text{vettore } \perp \text{ piano} \\ \rightsquigarrow x-y+z=1 &\quad \text{equazione piano} \\ &\quad \text{per } A, B, C \end{aligned}$$

$$\text{Retta per } D \text{ e } \perp \text{ al piano: } (1, -1, 0) + t(1, -1, 1) = (1+t, -1-t, t)$$

$$\text{Intersezione } 1+t+1-t+t=1 \rightsquigarrow 3t=-1 \rightsquigarrow t=-\frac{1}{3}$$

$$\text{Punto richiesto: } \boxed{\left(\frac{2}{3}, -\frac{2}{3}, -\frac{1}{3}\right)}$$

$$(b) \quad \begin{aligned} D-A &= (-1, -2, 0) \\ B-A &= (-2, 1, 3) \\ C-A &= (-1, 0, 1) \end{aligned} \quad \left( \begin{array}{ccc} -1 & -2 & 0 \\ -2 & 1 & 3 \\ -1 & 0 & 1 \end{array} \right) \quad \text{Det} = -1 + 6 - 4 = 1$$

$$\text{Vol tetraedro} = \frac{1}{6} |\text{Det}| = \boxed{\frac{1}{6}}$$

$$(c) \quad B-A = (-2, 1, 3) \leftarrow \text{Direzione retta } AB$$

$$\begin{aligned} B-C &= (-1, 1, 2) \\ C-D &= (0, 2, 1) \end{aligned} \quad \left( \begin{array}{ccc} * & * & * \\ -1 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \end{array} \right) \quad \begin{aligned} \rightsquigarrow (-3, 1, -2) & \\ \uparrow \text{Direzione } \perp \text{ al piano} & \\ \text{per } B, C, D & \end{aligned}$$

$$\cos \alpha = \frac{\langle (-2, 1, 3), (-3, 1, -2) \rangle}{\|(-2, 1, 3)\| \cdot \|(-3, 1, -2)\|} = -\frac{1}{14}$$

$\uparrow$   
angolo tra retta  $AB$  e  $\perp$  al piano

$$\cos \theta = \cos \left( \frac{\pi}{2} - \alpha \right) = \sin \alpha = \sqrt{1 - \frac{1}{196}} = \boxed{\frac{\sqrt{195}}{14}}$$

$\uparrow$   
angolo tra retta  $AB$   
e piano

2. Consideriamo la matrice

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & a \end{pmatrix}.$$

Determinare per quali valori del parametro reale  $a$  la matrice

- (a) rappresenta un'applicazione lineare surgettiva,
- (b) ammette l'autovalore  $\lambda = 1$ ,
- (c) ammette  $(1, 1, 1)$  come autovettore.

$$(a) \text{Surgettiva} \Leftrightarrow \det \neq 0 \Leftrightarrow 2a + 2 + 9 - 6 - 6a - 1 \neq 0$$

$$\Leftrightarrow -4a \neq -4 \Leftrightarrow a \neq 1$$

Verifica: per  $a=1$  la 3<sup>a</sup> riga è  $\frac{1}{4}$  della somma delle altre 2.

$$(b) \lambda=1 \text{ è autovalore di } A \Leftrightarrow \det(A - \lambda I) = 0 \Leftrightarrow$$

$$\det \begin{pmatrix} 0 & 2 & 3 \\ 3 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & a-1 \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow 2+9-3-6(a-1) = 0$$

$$\Leftrightarrow -6a = -14$$

$$\Leftrightarrow a = \frac{7}{3}$$

$$(c) (1, 1, 1) \text{ è autovettore} \Leftrightarrow \text{esiste } \lambda \in \mathbb{R} \text{ t.c.}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{array}{l} 6 = \lambda \\ 6 = \lambda \\ 2+a = \lambda \end{array} \Rightarrow \begin{array}{l} \lambda = 6 \\ \lambda = 6 \\ 2+a = 6 \end{array} \Rightarrow a = 4$$

— o — o —

3. Consideriamo la forma quadratica

$$q(x, y, z) = 4xy + y^2 + bz^2.$$

- (a) Determinare la segnatura al variare del parametro reale  $b$ .
- (b) Nel caso  $b = -1$  determinare un sottospazio di dimensione massima su cui la forma quadratica è definita negativa.
- (c) Sia  $V$  il sottospazio generato dei vettori  $(1, 2, 3)$  e  $(1, 0, 1)$ . Determinare per quali valori del parametro reale  $b$  la restrizione della forma quadratica a  $V$  è definita positiva.

(a)  $\begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & b \end{pmatrix}$  Sylvester 2-1-3 Det  $1 \times 1 = 1$   
 $\text{Det } 2 \times 2 = -4$   
 $\text{Det } 3 \times 3 = -4b$

Se  $b > 0$ :  $+ + - - \rightsquigarrow$  segnatura  $++-$   $b > 0$

Se  $b < 0$ :  $+ + - + \rightsquigarrow$  segnatura  $+ - -$   $b < 0$

Se  $b = 0$ :  $+ + -$  sono  $\rightsquigarrow$  segnatura  $0+-$   $b = 0$

(b)  $q(x, y, z) = 4xy + y^2 - z^2 = 4xy + y^2 + 4x^2 - 4x^2 - z^2 = (2x+y)^2 - (2x)^2 - z^2$

Quindi è definita negativa, ad esempio, sul sottospazio di equazioni  $2x+y=0$ . Volendo si può scrivere come  $\text{Span}((0, 0, 1), (1, -2, 0))$ .

(c)  $\begin{pmatrix} * & * & * \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow (2, 2, -2) \rightsquigarrow x+y-z=0$   
 equazione cartesiana sottospazio

$$\begin{aligned} x = z - y \rightsquigarrow 4xy + y^2 + bz^2 &= 4zy - 4y^2 + y^2 + bz^2 \\ &= -3y^2 + bz^2 + 4zy \end{aligned}$$

Non è mai definita positiva su  $V$

In alternativa: calcolo  $q(1, 2, 3)$ ,  $q(1, 0, 1)$ , e il "prodotto scalare" fra  $(1, 2, 3)$  e  $(1, 0, 1)$  e studio la segnatura della matrice che ottengo.

— 0 — 0 —

4. Nel piano cartesiano, sia  $R_1$  la rotazione di  $90^\circ$  in senso orario intorno al punto  $(-2, 1)$ , e sia  $R_2$  la rotazione di  $90^\circ$  in senso antiorario intorno all'origine.

- (a) Determinare l'equazione cartesiana dell'immagine della retta  $y = 2x$  mediante  $R_1$ .  
 (b) Determinare quale trasformazione del piano si ottiene applicando prima  $R_1$  e poi  $R_2$ .

$$\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = A$$

ANTIORARIA

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} = A^{-1}$$

ORARIA

(a) Scriviamo l'espressione generale di  $R_1$

$$(x, y) \rightsquigarrow (x+2, y-1) \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x+2 \\ y-1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y-1 \\ -x-2 \end{pmatrix}$$

$\rightsquigarrow$  (aggiungo  $(-2, 1)$ )

$$(y-3, -x-1)$$

(verifico almeno che  $(-2, 1)$  resti fisso)

Retta  $(t, 2t)$ . La sua immagine è

$$(2t-3, -t-1)$$

$x$        $y$

$$2t-3 = x \rightsquigarrow t = \frac{x}{2} + \frac{3}{2}$$

$$\rightsquigarrow y = -\frac{x}{2} - \frac{3}{2} - 1 = -\frac{x}{2} - \frac{5}{2}$$

$$2y + x + 5 = 0$$

(verifica: fare un disegno e controllare che abbia senso)

$$(b) R_1 = A^{-1}(P-P_0) + P_0 \qquad R_2 = AP$$

$\uparrow (-2, 1)$

$$R_2(R_1(P)) = A(A^{-1}(P-P_0) + P_0) = P - P_0 + AP_0$$

$$AP_0 - P_0 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \end{pmatrix}$$

La composizione è la traslazione  $(x, y) \rightarrow (x+1, y-3)$

(controllare che abbia senso, ad esempio calcolando l'immagine di  $(-2, 1)$  e  $(0, 0)$ ).