

1. Consideriamo nello spazio il triangolo con vertici nei punti

$$A = (2, 3, 1),$$

$$B = (-1, 0, 3),$$

$$C = (1, -1, 0).$$

- (a) Determinare il seno dell'angolo in B , precisando se si tratta di un angolo acuto o ottuso.
- (b) Determinare il piede dell'altezza uscente dal vertice B .
- (c) Determinare il punto più vicino all'origine nel piano passante per A , B e C .

$$(a) \quad A-B = (3, 3, -2) \quad C-B = (2, -1, -3)$$

$$\cos(\widehat{ABC}) = \frac{\langle (3, 3, -2), (2, -1, -3) \rangle}{\| (3, 3, -2) \| \cdot \| (2, -1, -3) \|} = \frac{9}{\sqrt{22} \cdot \sqrt{14}} = \frac{9}{\sqrt{308}} > 0 \quad \boxed{\text{ACUTO}}$$

$$\sin = \sqrt{1 - \cos^2} = \sqrt{1 - \frac{81}{308}} = \boxed{\sqrt{\frac{227}{308}}}$$

$$(b) \text{ Retta } AC: (1, -1, 0) + t(1, 4, 1) = (1+t, -1+4t, t)$$

$$\text{Piano per } B \text{ e } \perp \text{ alla retta: } x + 4y + z = 2$$

$$\text{Interscissione: } 1+t - 4 + 16t + t = 2 \Rightarrow 18t = 5 \Rightarrow t = \frac{5}{18}$$

$$\Rightarrow \text{Piede altezza} = \left(\frac{23}{18}, \frac{1}{9}, \frac{5}{18} \right)$$

$$(c) \text{ Piano per } A, B, C$$

* * *

$$\begin{matrix} 3 & 3 & -2 \\ 2 & -1 & -3 \end{matrix} \Rightarrow (-11, 5, -9) \Rightarrow -11x + 5y - 9z = -16$$

$$2 \quad -1 \quad -3$$

$$\text{Retta per l'origine } \perp \text{ al piano: } (-11t, 5t, -9t)$$

Interscissione:

$$121t + 25t + 81t = -16 \Rightarrow 227t = -16 \Rightarrow t = -\frac{16}{227}$$

$$\text{Sostituendo } t: \left(\frac{176}{227}, \frac{-80}{227}, \frac{144}{227} \right)$$

2. Consideriamo, nello spazio, la retta r passante per i punti $(1, 0, 1)$ e $(2, -1, 0)$, ed il piano π di equazione $ax + 2y - 3z = b$.

- (a) Determinare, al variare dei parametri reali a e b , la posizione relativa della retta r e del piano π .
- (b) Determinare la simmetrica della retta r rispetto al piano $x = 3$.

$$(a) \text{ retta : } (1, 0, 1) + t(-1, 1, 1) = (1-t, t, 1+t)$$

Intervallazione :

$$a - at + 2t - 3 - 3t = b \Leftrightarrow -(a+1)t = b + 3 - a$$

$\rightarrow a \neq -1, b$ qualunque \Leftrightarrow sol unica \Leftrightarrow incidenti

$\rightarrow a = -1, b = -4 \Leftrightarrow$ sol \Leftrightarrow retta contenuta nel piano

$\rightarrow a = -1, b \neq -4 \Leftrightarrow$ o sd. \Leftrightarrow retta parallela al piano

(b) Simmetria rispetto al piano $x = 3$:

$$(x, y, z) \rightarrow (6-x, y, z)$$

I simmetrici dei due punti sono $(5, 0, 1)$ e $(4, -1, 0)$

La retta simmetrica è

$$(5, 0, 1) + t(1, 1, 1)$$

L'espressione della simmetria si ottiene volendo dalla catena

$$(x, y, z) \rightsquigarrow (x-3, y, z) \rightsquigarrow (3-x, y, z) \rightsquigarrow (6-x, y, z)$$

$$\begin{array}{lll} P & \rightsquigarrow & P - P_0 \\ & & \uparrow \\ & & (3, 0, 0) \end{array} \quad \begin{array}{l} \text{no simmetria} \\ \text{nisp. a } x=0 \end{array} \quad \begin{array}{l} \text{no aggiungo } P_0 \end{array}$$

3. Sia $M_{2 \times 2}$ lo spazio delle matrici 2×2 a coefficienti reali, e sia $f : M_{2 \times 2} \rightarrow M_{2 \times 2}$ l'applicazione lineare definita da

$$A \mapsto A \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

- (a) Determinare se f è iniettiva e/o surgettiva.
(b) Determinare autovalori e autospazi di f .

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & 2a+3b \\ c & 2c+3d \end{pmatrix}$$

La matrice di f rispetto alla base canonica di $M_{2 \times 2}$ è

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 3 \end{pmatrix} = B$$

Triangolare

\downarrow
 $\text{Det } B = 9 \neq 0 \Rightarrow f$ è iniettiva e surgettiva.

Pd. caratteristico $(\lambda-3)^2(\lambda-1)^2$ (sempre per matrice triangolare)

Autovalori: 3 e 1, entrambi con mult. alg. = 2. Vediamo le geometrie.

$$B - \text{Id} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 2 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \text{ker} = \text{Span} \{ (1, -1, 0, 0), (0, 0, 1, -1) \}$$

$$B - 3\text{Id} = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \text{ker} = \text{Span} \{ (0, 1, 0, 0), (0, 0, 0, 1) \}$$

Conclusioni

$$\lambda = 1 \quad \text{Autospazio} = \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\lambda = 3 \quad \text{Autospazio} = \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$$

4. Consideriamo in \mathbb{R}^3 la forma quadratica

$$q(x, y, z) = y^2 - z^2 + 2xy - 2yz.$$

- (a) Determinare un sottospazio di dimensione massima su cui la restrizione della forma quadratica è definita positiva.
- (b) Determinare un sottospazio di dimensione massima su cui la restrizione della forma quadratica è definita negativa.

$$\begin{aligned} y^2 - z^2 + 2xy - 2yz &= \underbrace{y^2}_{+} + \underbrace{2xy}_{-} - \underbrace{2yz}_{-} + \underbrace{x^2 - x^2}_{0} + \underbrace{z^2 - z^2}_{0} + \underbrace{2xz - 2xz}_{0} - \underbrace{z^2}_{-} \\ &= (x+y-z)^2 - x^2 + 2xz - 2z^2 \\ &= (x+y-z)^2 - (x-z)^2 - z^2 \end{aligned}$$

\rightsquigarrow seguirà = $\boxed{+ - -}$

(a) $\begin{cases} x-z=0 \\ z=0 \end{cases}$ $\rightsquigarrow \boxed{\text{Span } \{(0,1,0)\}}$

(b) $x+y-z=0$ $\rightsquigarrow \boxed{\text{Span } \{(1,0,1), (0,1,1)\}}$

$\longrightarrow 0 \longrightarrow 0 \longrightarrow$

Ci sono ovviamente tante alternative, ad esempio

$$\begin{aligned} y^2 - z^2 + 2xy - 2yz &= 2y^2 - y^2 - z^2 - 2yz + 2xy \\ &= -(y+z)^2 + 2y^2 + 2xy + \frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{2}x^2 \\ &= -(y+z)^2 + (\sqrt{2}y + \frac{1}{\sqrt{2}}x)^2 - \left(\frac{x}{\sqrt{2}}\right)^2 \end{aligned}$$

da cui poi si può procedere come sopra.

$\longrightarrow 0 \longrightarrow 0 \longrightarrow$